

## Positionieren mit System

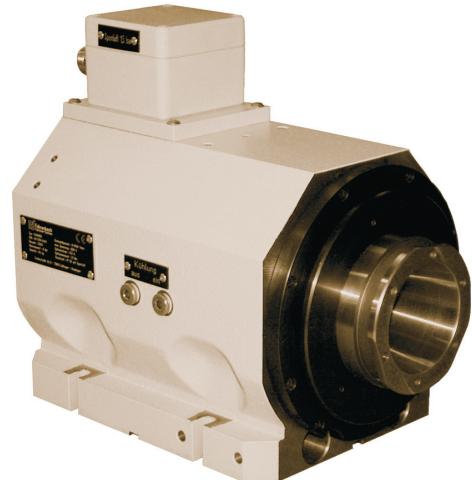
### Teilapparat TA3G180 mit Direktantrieb

Drehachse zum Winkelpositionieren von Werkstückträgern in Werkzeugschleifmaschinen und Bearbeitungszentren.

- ✓ hohe Drehzahlen
- ✓ spielfrei
- ✓ hohe Rundlaufgenauigkeit

#### Teilapparat TA3G180

Durch den Direktantrieb eignet sich die Drehachse hervorragend für Rundbearbeitungen bis 1500 U/min. Somit können z. B. Werkstücke durch Außenrundschleifen bearbeitet werden. Der Antrieb ist vollkommen spielfrei. Lieferbar ist ein automatisches Spannsystem für Spannzangen und ein automatisches Hydro-Dehnspannsystem.



#### Antrieb

Elektronisch kommutierter 3-Phasen-Synchronmotor mit permanentmagnetisch erregtem Läufer. Der Motor entwickelt ein hohes Drehmoment bis hin zu Drehzahl Null. Die vorgesehene Flüssigkeitskühlung verhindert, dass die Verlustwärme des Direktantriebes die Maschine erwärmt.

#### Messsystem

Inkrementelles Messsystem mit magnetischem Messprinzip und analogem Ausgangssignal ( $1V_{ss}$ ).

#### Lagerung

Vorgespannte Schräkgugellager garantieren eine hohe Steifigkeit und Belastbarkeit. Durch spezielle Bearbeitungsverfahren wird eine hohe Rundlaufgenauigkeit erreicht.

#### Montage und Anbaumöglichkeit

- Befestigung am Gehäusefuß (Bohrungen für Schrauben 4 x M8).
- Ausrichtung mittels vier Nuten im Gehäusefuß.

#### Einsatzmöglichkeiten

- CNC - Schleifmaschinen
- Werkzeugmaschinen
- Laserbearbeitungsmaschinen, etc.

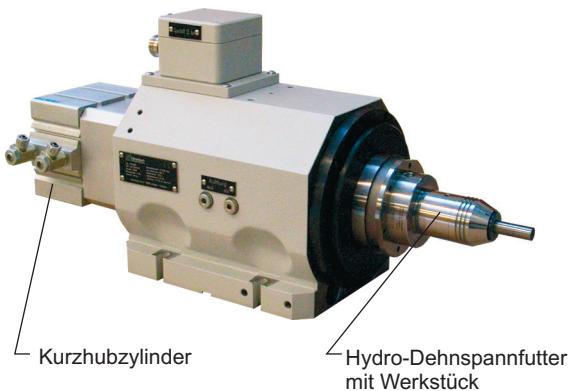
#### Spannsysteme für Teilapparat

- Autom. Hydro-Dehnspannsystem für höchste Rundlauf- und Wiederholgenauigkeit (< 5 µm) (100 mm vor der Werkzeugaufnahme). Hohe Spanssicherheit durch das in sich geschlossene Spannsystem.
- Autom. Spannsystem für Spannzangen.

Gemeinsame Merkmale:

Entkuppeltes Spannsystem im gespannten Zustand. Kurze Baulänge durch das in die Spindelwelle integrierte Spannsystem und Kurzhubzylinder als Löseeinheit.

**Flexibel, universell einsetzbar.**

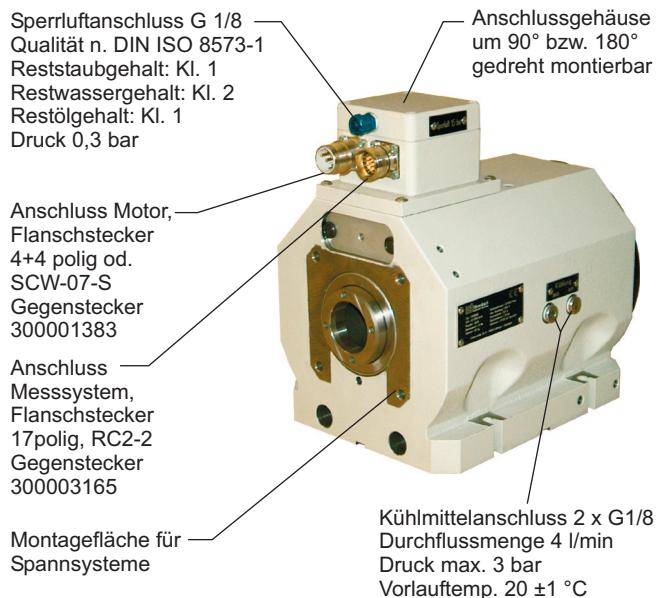


# Positionieren mit System

## Technische Daten

Rundlaufgenauigkeit	[mm]	0,003
Planlaufgenauigkeit	[mm]	0,003
Werkzeugaufnahme		SK 50
3-Phasen-Synchronmotor:		
- Nenndrehmoment	M <sub>N</sub>	[Nm] 6
- Spitzendrehmoment	M <sub>max</sub>	[Nm] 21
- Maximaldrehzahl	n <sub>max Motor</sub>	[1/min] 1500
- Maximale Spannung	U <sub>ZK</sub>	[V] 600
- Nennstrom	I <sub>N</sub>	[Aeff] 3,76
- Spitzenstrom	I <sub>max</sub>	[Aeff] 13,1
- Drehmomentkonstante	k <sub>M</sub>	[Nm/A] 1,6
- Polpaarzahl		6
Messsystem:		
- Ausgangssignal	[Vss]	1
- Strichzahl pro Umdrehung		1024
- Referenzmarke pro Umdrehung		1
Kommutierung		über Messsystem
Schutzart		IP 52
Schutzart mit Sperrluft		IP 65
Massenträgheitsmoment Rotor	J <sub>R</sub>	[kgm <sup>2</sup> ] 0,0204
Gewicht gesamt (ohne Spannsystem)	m <sub>ges</sub>	[kg] 45

## Anschlüsse



## Abmessungen

